

BÖLÜM-II: RELATİVİSTİK KİNEMATİK

4. Hız Dönüşümleri

S' ve S çerçeveleri standart şekillenimdedir (S' çerçevesi S çerçevesine göre $+x'$ yönünde sabit v hızı ile ilerliyor). Bir parçacığın S' ve S çerçevelerindeki hızları sırasıyla u' ve u olsun.

$$\begin{aligned}\vec{u} &= (u_x, u_y, u_z) = \left(\frac{dx}{dt}, \frac{dy}{dt}, \frac{dz}{dt} \right) & dx' &= \gamma(dx - vdt) \\ \vec{u}' &= (u'_x, u'_y, u'_z) = \left(\frac{dx'}{dt'}, \frac{dy'}{dt'}, \frac{dz'}{dt'} \right) & dy' &= dy \\ & & dz' &= dz \\ & & dt' &= \gamma \left(dt - \frac{v}{c^2} dx \right)\end{aligned}$$

$$\frac{dt'}{dt} = \gamma \left(\frac{dt}{dt} - \frac{v}{c^2} \frac{dx}{dt} \right) = \gamma \left(1 - \frac{v}{c^2} u_x \right) \Rightarrow \frac{dt}{dt'} = \gamma^{-1} \left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)^{-1} \quad (*)$$

$$\begin{aligned}u'_x &= \frac{dx'}{dt'} = \frac{\gamma(dx - vdt)}{dt'} = \gamma \frac{dx}{dt'} - \gamma v \frac{dt}{dt'} \\ &= \gamma \frac{dx}{dt} \frac{dt}{dt'} - \gamma v \frac{dt}{dt'}\end{aligned}$$

$$= \gamma \frac{dt}{dt'} (u_x - v) \quad (**)$$

(*), (**) da kullanılarak;

$$u'_x = \gamma \gamma^{-1} \left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)^{-1} (u_x - v) \Rightarrow u'_x = \frac{(u_x - v)}{\left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)}$$

$$\bullet \quad u'_y = \frac{dy'}{dt'} = \frac{dy}{dt} \frac{dt}{dt'} = u_y \gamma^{-1} \left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)^{-1} \Rightarrow u'_y = \frac{u_y}{\gamma \left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)}$$

• Benzer şekilde;

$$u'_z = \frac{u_z}{\gamma \left(1 - \frac{vu_x}{c^2} \right)}$$

⇒ Hız dönüşümlerinden elde edilen sonuçlar:

I. $u_x \ll c$ ve $v \ll c$ için bu dönüşümler Galileo dönüşümlerine indirgenir. Bu durumda $\gamma \rightarrow 1$ olur ve $u'_x \approx u_x - v$

II. $u_x = c$ için $u'_x = c$ olmalı.

$$u'_x = \frac{(c-v)}{\left(1 - \frac{vc}{c^2}\right)} = \frac{(c-v)}{\left(\frac{c-v}{c}\right)} = c$$

III. Ters dönüşümleri elde etmek için $v \rightarrow -v$ almak yeterlidir.

$$u_x = \frac{(u'_x + v)}{\left(1 + \frac{vu'_x}{c^2}\right)} \quad u_y = \frac{u'_y}{\gamma\left(1 + \frac{vu'_x}{c^2}\right)} \quad u_z = \frac{u'_z}{\gamma\left(1 + \frac{vu'_x}{c^2}\right)}$$

5. İvme Dönüşümleri

Bir parçacık tekdüze (uniform) hareket etmiyorsa, sadece hızının nasıl dönüştüğünün değil, ivmesinin de nasıl dönüştüğünün bilinmesi yararlıdır. Burada ilk olarak hız diferansiyellerini hesaplayarak başlayalım:

$$A \equiv \left(1 - \frac{vu_x}{c^2}\right) \text{ olsun.} \quad a_x = \frac{du_x}{dt} \quad a_y = \frac{du_y}{dt} \quad a_z = \frac{du_z}{dt}$$

$$a'_x = \frac{du'_x}{dt'} \quad a'_y = \frac{du'_y}{dt'} \quad a'_z = \frac{du'_z}{dt'}$$

$$du'_x = du_x A - (u_x - v) \left(\frac{-v}{c^2}\right) du_x / A^2$$

$$du'_x = \frac{du_x A + (u_x - v)v/c^2 du_x}{A^2} \quad (1)$$

$$du'_y = \frac{du_y \gamma A + u_y \gamma v/c^2 du_x}{\gamma^2 A^2} \quad (2)$$

$$du'_z = \frac{du_z \gamma A + u_z \gamma v/c^2 du_x}{\gamma^2 A^2} \quad (3)$$

$$\Rightarrow dt' = \gamma \left(dt - \frac{v}{c^2} dx\right) = \gamma dt \left(1 - \frac{dx}{dt} \frac{v}{c^2}\right) = \gamma dt \left(1 - \frac{u_x v}{c^2}\right) = \gamma A dt$$

$$dt' = \gamma A dt \quad (4)$$

\Rightarrow (1), (2) ve (3) denklemlerini sırasıyla (4) denklemine bölelim:

$$\bullet \frac{du'_x}{dt'} = \frac{du_x A + (u_x - v)v/c^2 du_x}{A^2 (\gamma A dt)} = \frac{A \frac{du_x}{dt} + (u_x - v) \frac{v}{c^2} \frac{du_x}{dt}}{A^3 \gamma} = \frac{A a_x}{A^3 \gamma} + \frac{(u_x - v) \frac{v}{c^2} a_x}{A^3 \gamma}$$

$$= \frac{Aa_x}{A^3\gamma} + \frac{u_x v a_x}{c^2 A^3 \gamma} - \frac{v^2 a_x}{c^2 A^3 \gamma}$$

v

$$\frac{v^2}{c^2} = \frac{\gamma^2 - 1}{\gamma^2}$$

$$\frac{u_x v}{c^2} = (1 - A)$$

$$a'_x = \frac{du'_x}{dt'} = \frac{Aa_x}{A^3\gamma} + (1 - A) \frac{a_x}{A^3\gamma} - \left(\frac{\gamma^2 - 1}{\gamma^2} \right) \frac{a_x}{A^3\gamma}$$

$$= \frac{Aa_x}{A^3\gamma} + \frac{a_x}{A^3\gamma} - \frac{Aa_x}{A^3\gamma} - \frac{\gamma^2 a_x}{A^3\gamma^3} + \frac{a_x}{A^3\gamma^3} \Rightarrow a'_x = \frac{a_x}{A^3\gamma^3} \quad (5)$$

$$\bullet \frac{du'_y}{dt'} = \frac{du_y \gamma A + u_y \gamma v / c^2 du_x}{\gamma^2 A^2 (\gamma A dt)} = \frac{\gamma A}{\gamma^3 A^3} \frac{du_y}{dt} + \frac{u_y \gamma}{\gamma^3 A^3} \frac{v}{c^2} \frac{du_x}{dt}$$

$$a'_y = \frac{du'_y}{dt'} = \frac{\gamma A}{\gamma^3 A^3} \frac{du_y}{dt} + \frac{u_y \gamma}{\gamma^3 A^3} \frac{v}{c^2} \frac{du_x}{dt} \Rightarrow a'_y = \frac{a_y}{\gamma^2 A^2} + \frac{u_y v a_x}{c^2 \gamma^2 A^3} \quad (6)$$

$$\bullet \frac{du'_z}{dt'} = \frac{du_z \gamma A + u_z \gamma v / c^2 du_x}{\gamma^2 A^2 (\gamma A dt)} = \frac{\gamma A}{\gamma^3 A^3} \frac{du_z}{dt} + \frac{u_z \gamma}{\gamma^3 A^3} \frac{v}{c^2} \frac{du_x}{dt}$$

$$a'_z = \frac{du'_z}{dt'} = \frac{\gamma A}{\gamma^3 A^3} \frac{du_z}{dt} + \frac{u_z \gamma}{\gamma^3 A^3} \frac{v}{c^2} \frac{du_x}{dt} \Rightarrow a'_z = \frac{a_z}{\gamma^2 A^2} + \frac{u_z v a_x}{c^2 \gamma^2 A^3} \quad (7)$$

⇒ Galileo dönüşümleri altında ivme invariant iken Lorentz dönüşümleri altında bu geçerli değildir. İvme Lorentz dönüşümleri altında daha komplike bir yoldan dönüşmektedir.

Has ivme:

S ve S' çerçeveleri standart şekillenimdedir ve bir parçacığın S' çerçevesinden ölçülen hızı $\vec{u}' = 0$ olsun. Yani S' çerçevesi parçacığın anlık durgun bir çerçevesi olsun. Bu durumda hız dönüşümleri gereği $\vec{u} = (u_x, u_y, u_z) = (v, 0, 0)$ olur.

$$u'_x = \frac{(u_x - v)}{\left(1 - \frac{vu_x}{c^2}\right)} = 0 \Rightarrow u_x = v$$

$$A = \left(1 - \frac{vu_x}{c^2}\right) = \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) = \gamma^{-2} \text{ olur.}$$

Parçacığın anlık durgun çerçevesinden ölçülen ivme has ivme olur ve α ile gösterilir.

$$a'_x = \frac{a_x}{\gamma^3} \Rightarrow \alpha = a'_x = \frac{a_x}{(\gamma^{-2})^3 \gamma^3} = \gamma^3 a_x$$

Sabit bir has ivme ile düz bir çizgide hareket eden parçacığın yörünge denklemi bir hiperboldür, bu nedenle bu harekete hiperbolik hareket denir.

$$\alpha = sbt \Rightarrow x^2 - c^2 t^2 = \frac{c^4}{\alpha^2}, \quad X = \frac{c^2}{\alpha}$$
$$x^2 - c^2 t^2 = X^2 \Rightarrow \text{hiperbol denklemi}$$

Sabit her X değeri için bu denklem, x -doğrultusunda $\alpha=c^2/X$ sabit has ivmesiyle hareket eden bir parçacığı temsil eder.