

# Diferensiyel Geometri I

## 3. Bölüm

## Tanjant Vektör, Tanjant Uzay, Vektör Alanı

$p \in \mathbb{E}^n$  olmak üzere  $T_{\mathbb{E}^n}(p) = \{(p, \vec{v}) = \vec{v}_p \mid \vec{v} \in \mathbb{R}^n\}$   
cümlesi için iç işlem

$$\begin{aligned} + : T_{\mathbb{E}^n}(p) \times T_{\mathbb{E}^n}(p) &\rightarrow T_{\mathbb{E}^n}(p) \\ ((p, \vec{v}), (p, \vec{w})) &\rightarrow (p, \vec{v}) + (p, \vec{w}) = (p, \vec{v} + \vec{w}) \end{aligned}$$

ve dış işlem

$$\begin{aligned} \cdot : \mathbb{R} \times T_{\mathbb{E}^n}(p) &\rightarrow T_{\mathbb{E}^n}(p) \\ (\lambda, (p, \vec{v})) &\rightarrow \lambda \cdot (p, \vec{v}) = (p, \lambda \cdot \vec{v}) = \lambda \vec{v}_p \end{aligned}$$

tanımlanıyor.

$(T_{\mathbb{E}^n}(p), +, \cdot)$  cümlesi bir vektör uzayıdır ve bu uzayın elemanlarına tanjant vektör denir.

$$\vec{v}_p = (p, \vec{v})$$

şeklinde gösterilir.

$$T_{\mathbb{E}^n}(p) = Sp \left\{ \frac{\partial}{\partial x_1} \Big|_p, \frac{\partial}{\partial x_2} \Big|_p, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} \Big|_p \right\}$$

dir.

**Tanım (Vektör Alanı):** Her noktaya bir tanjant vektör getiren fonksiyona vektör alanı denir.

$$\begin{aligned} \chi & : \mathbb{E}^n & \rightarrow & \cup_{p \in \mathbb{E}^n} T_{\mathbb{E}^n}(p) \\ p & \rightarrow & \chi(p) & = \vec{x}_p \end{aligned}$$

şeklinde tanımlıdır.

$\chi(\mathbb{E}^n)$  uzayına vektör alanlarının uzayı denir.

$\chi(\mathbb{E}^n)$  vektör uzayı için

$$\chi(\mathbb{E}^n) = Sp \left\{ \frac{\partial}{\partial x_1}, \frac{\partial}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial}{\partial x_n} \right\}$$

olup  $boy\chi(\mathbb{E}^n) = n$  dir.

**Örnek:**  $X = x_1x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} + x_1^2 e^{x_2} \frac{\partial}{\partial x_2} \in \chi(\mathbb{E}^2)$  vektör alanı verilsin.  
 $P(1, 1)$  için  $X|_P$  vektörünü hesaplayalım.

$$\begin{aligned} X \quad | \quad P &= x_1x_2 \Big|_P \frac{\partial}{\partial x_1} \Big|_P + x_1^2 e^{x_2} \Big|_P \frac{\partial}{\partial x_2} \Big|_P \\ &= \frac{\partial}{\partial x_1} \Big|_P + e \frac{\partial}{\partial x_2} \Big|_P \\ &= (1, e) \Big|_P \end{aligned}$$