

İndüksiyon

Öz indüktans

□ Öz indüklenme

Bir akım bir devrede aktığında, bu akım kendi devresine bağlı bir manyetik akı meydana getirir. Bu, öz indüklenme olarak adlandırılır. ('indüklenme' manyetik akı Φ_B için en eski kelimedir)

Devrede B nin büyüklüğü her yerde I ile orantılıdır bu yüzden şunu yazabiliriz:

$$\Phi_B = LI \quad L \text{ devrenin öz indüklenmesi olarak adlandırılır.}$$

L devrenin şekline ve boyutuna bağlıdır. Üstelik $I = 1$ amperken bu , Φ_B manyetik akısına eşit olarak düşünülebilir.

İndüktans birimi Henry dir.

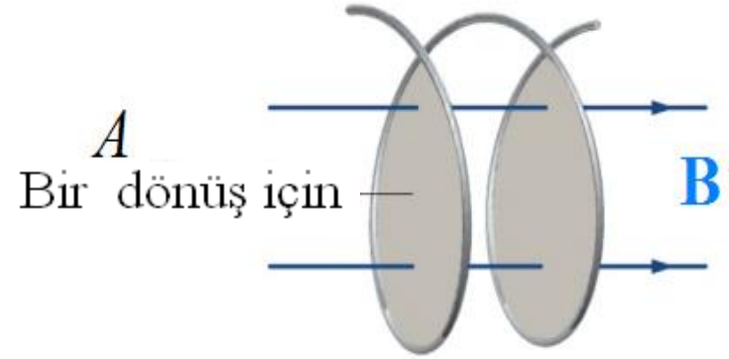
$$1 \text{ H} = 1 \frac{\text{Wb}}{\text{A}} = 1 \frac{\text{T m}^2}{\text{A}}$$

Öz indüktans

□ Öz indüktansın hesaplanması : Bir solenoit

L nin doğru hesaplanması genelde zordur ,tele yakınlarda B güçlendiği için, çoğunlukla cevap telin kalınlığına da bağlıdır.

Solenoitin önemli durumunda , ilk olarak L için yaklaşık sonuç elde etmek oldukça kolaydır: İlk olarak biz aşağıdaki ifadeyi elde ettik.



$$B = \mu_0 \frac{N}{\ell} I \quad \text{böylece} \quad \Phi_B = NAB = \mu_0 \frac{N^2 A}{\ell} I$$

Sonra ,

$$L = \frac{\Phi_B}{I} = \mu_0 \frac{N^2 A}{\ell} = \mu_0 n^2 A \ell$$

n : Birim uzunluk
başına dönüş sayısı

Bu yüzden L n^2 ve solenoitin hacmi ile orantılıdır

Öz İndüktans

□ Öz indüktansın hesaplanması : Bir solenoit

$$L = \mu_0 \frac{N^2 A}{\ell} = \mu_0 n^2 A \ell$$

n : Birim uzunluk başına dönüş sayısı

Örnek : Toplam 100 dönüşlü ,5 cm² alanlı 10 cm uzunluklu solenoitin L si:

$$L = 6.28 \times 10^{-5} \text{ H}$$

0.5 mm çaplı tel tek bir katta 100 dönüş yapacaktır.

10 tabaka gidildiğinde L 1 faktörden 100'e artacaktır. Aynı zamanda demir yada ferrit çekirdek eklendiğinde L bir faktörden 100'e artacaktır.

L için ifade H/m birimine sahip μ_0 ı gösterir, c.f, Tm/A ilk olarak elde edilir.

Öz indüktans

□ Öz indüktansın hesaplanması : : Bir toroitsel solenoit

Solenoit içindeki manyetik akı :

$$\Phi_B = BA = \frac{\mu_0 NIA}{2\pi r}$$

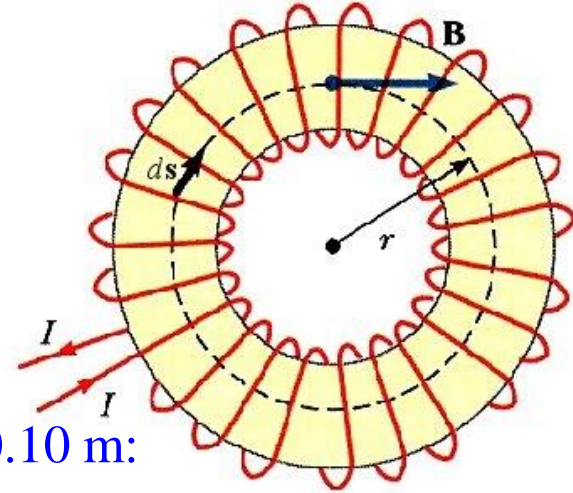
Sonra solenoitin öz indüktansı :

$$L = \frac{N\Phi_B}{I} = \mu_0 \frac{N^2 A}{2\pi r} = \mu_0 n^2 A(2\pi r)$$

Şayet $N = 200$ dönüşse, $A = 5.0 \text{ cm}^2$, ve $r = 0.10 \text{ m}$:

$$L = \frac{[4\pi \times 10^{-7} \text{ Wb}/(\text{A} \cdot \text{m})](200)^2 (5.0 \times 10^{-4} \text{ m}^2)}{2\pi(0.10 \text{ m})}$$

$$= 40 \times 10^{-6} \text{ H} = 40 \mu\text{H}.$$



Daha sonra öz indüklemeye akım, $3.0 \mu\text{s}$, de 0.0 dan 6.0 A ya düzgün bir şekilde arttığında emk \rightarrow aşağıdaki gibi olacaktır:

$$|\varepsilon| = L \left| \frac{dI}{dt} \right| = (40 \times 10^{-6} \text{ H})(2.0 \times 10^6 \text{ A/s}) = 80 \text{ V.} \quad (\because \varepsilon = -\frac{d\Phi_B}{dt})$$

Öz indüktans

□ Manyetik alanda depolanan enerji

Niçin L ilginç ve çok önemli bir niceliktir .

Bu , devrenin B alanında depolanan toplam enerji ile ilişkisinden kaynaklanır ki bunu aşağıda kanıtlamamız gerekir.

$$U_m = \frac{1}{2} LI^2$$

I ilk olarak meydana geldiğinde, bir sınıra sahibiz.

$$\frac{d\Phi_B}{dt} = L \frac{dI}{dt} = -\varepsilon \quad (\text{özindüklenme emk})$$

I nın kaynağı I yı son değere çıkardığı için özindüksiyon emk sına karşı iş yapar

$$\frac{dU_m}{dt} = \varepsilon I = LI \frac{dI}{dt} \quad \text{Güç} = \text{Birim zamanda yapılan iş}$$

$$\longrightarrow \int_0^{U_m} dU_m = L \int_0^I I dI = \frac{1}{2} LI^2 = U_m$$

Öz indüktans

□ Manyetik alanda depolanan enerji: Örnek

İndüktansta depolanan enerji için bizim ifademize dönersek onu bir solenoit durumu için kullanabiliriz. Zaten formülü kullanarak solenoit için elde ettik.

$$B = \mu_0 n I \quad \text{ve} \quad L = \frac{\Phi_B}{I} = \mu_0 n^2 A \ell$$

Böylece :

$$U_m = \frac{1}{2} L I^2 = \frac{1}{2} \mu_0 n^2 A \ell \left(\frac{B}{\mu_0 n} \right)^2 = \frac{B^2}{2\mu_0} A \ell$$

Alanda birim hacimdeki enerji

$$u_m = \frac{U_m}{A \ell} = \frac{B^2}{2\mu_0}$$

Öz indüktans

□ İndüktör

Belirli bir indüktansa sahip olarak dizayn edilmiş bir devre cihazı bir indüktör yada bir bobin olarak adlandırılır. Yaygın sembolü aşağıdaki gibidir:



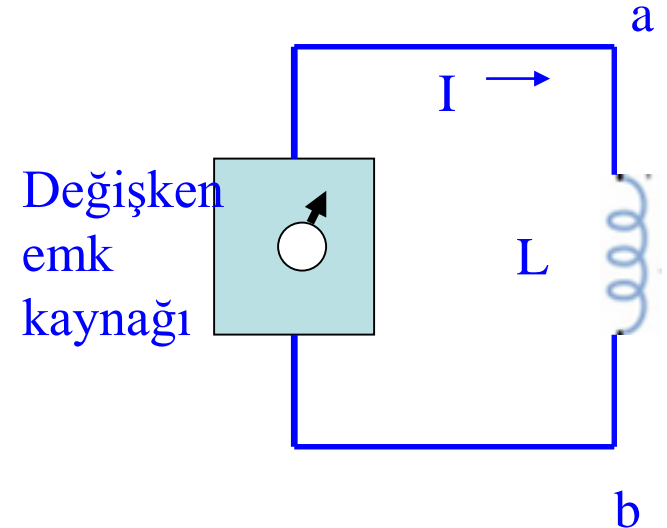
$$V_{ab} = V_a - V_b = L \frac{dI}{dt}$$

$dI / dt > 0$ ise,

$V_{ab} > 0$ a' dan b' ye potansiyel düşer.

$dI / dt < 0$ ise,

$V_{ab} < 0$; a'dan b'ye potansiyel artar.



Karşılıklı indüktans

□ Transformator ve karşılıklı indüktans

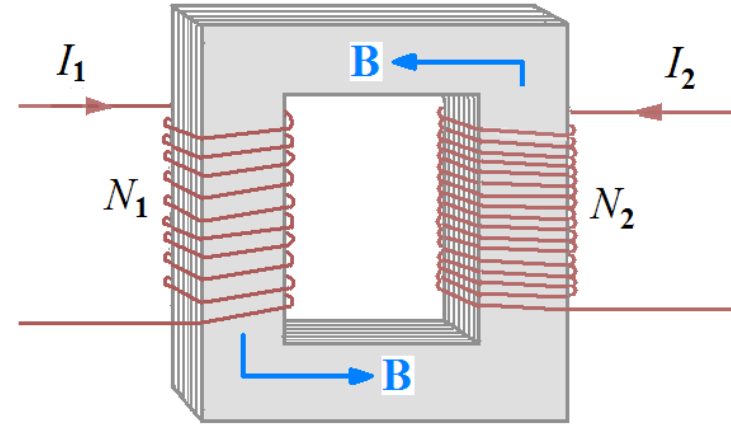
Klasik karşılıklı indüktans örnekleri güç dönüşümü için ve benzinli motor ateşlemede yüksek voltaj meydana getirmek için transformatorlerdir.

Bir I_1 akımı N_1 sarımlı primer bobinden akar ve N_2 sarımlı 2.bobinle birleşen bu akım B akısını oluşturur.

Karşılıklı indüktans M_{21} bulunur böylece Φ_2 indüklenmesi aşağıdaki gibi verilir:

$$\Phi_2 = L_2 I_2 + M_{21} I_1$$

Ayrıca
$$\Phi_1 = L_1 I_1 + M_{12} I_2$$



M_{21} —bobinlerin karşılıklı indüktansı

Genelde , $M_{12} = M_{21}$

Karşılıklı indüktans

□ Değişken akım ve indüklenen emk

B_1 manyetik alanı üreten I_1 değişken akımlı birincil sargıya sahip belirli iki bobin düşünelim. B_1 den dolayı ikincil sargıda indüklenen emk ikincil sargı boyunca manyetik akıyla orantılıdır: $\Phi_2 = \int \vec{B}_1 \cdot d\vec{A}_2 = N_2 \phi_2$

ϕ_2 2.sargıda tek bir ilmekten geçen akım ve N_2 2.sargıdaki ilmek sayısıdır.

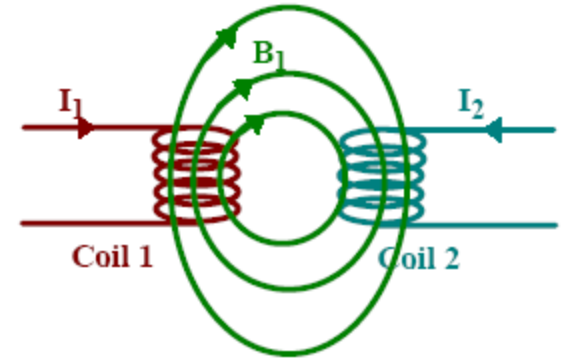
Bununla birlikte B_1 in I_1 ile orantılı olduğunu biliyoruz ki bunun anlamı Φ_2 I_1 ile orantılı olmasıdır. M karşılıklı indüktans Φ_2 ve I_1 arasında orantı sabiti olarak tanımlanır ve konum geometrisine bağlıdır.

$$M = \frac{\Phi_2}{I_1} = \frac{N_2 \phi_2}{I_1}$$

$$\varepsilon_2 = -\frac{d\Phi_2}{dt} = -\frac{d\Phi_2}{dI_1} \frac{dI_1}{dt} = -M \frac{dI_1}{dt};$$

$$M = \frac{d\Phi_2}{dI_1}$$

İndüklenen emk M ve akım değişim oranı ile orantılıdır.



Karşılıklı indüktans

□ Örnek

Şimdi sıkıca sarılmış ortak merkezli solenoitler düşünelim. İç solenoitin I_1 akımı taşıdığını ve dış solenoit üzerindeki Φ_{B_2} manyetik akısının bu akımdan dolayı meydana geldiğini farzedelim. O zaman iç solenoit tarafından üretilen akı:

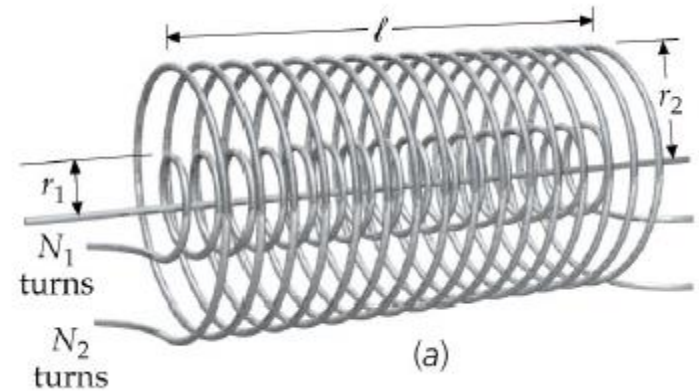
$$B_1 = \mu_0 n_1 I_1 \text{ where } n_1 = N_1 / \ell$$

Bu manyetik alandan dolayı dış solenoitten geçen akı :

$$\Phi_{B_2} = N_2 B_1 A_2 = N_2 B_1 (\pi r_1^2) = \mu_0 n_2 n_1 \ell (\pi r_1^2) I_1$$



$$M_{21} = \frac{\Phi_{B_2}}{I_1} = \mu_0 n_2 n_1 \ell (\pi r_1^2); \quad \text{genelde } M_{21} = M_{12} = M.$$



Karşılıklı indüktans

□ İndüktör örneği: Araba ateşleme bobini

, $N_1=16,000$ sarımlı, $N_2=400$ sarımlı iki ateşleme bobin birbiri üzerine sarılıdır.
●=10 cm, $r=3$ cm. Primer bobinden geçen $I_1=3$ A lik bir akım 10^{-4} saniyede kesilir. İndüklenen emk nedir?

$$\varepsilon_2 = -M_{12} \frac{dI_1}{dt}; M_{21} = \frac{\Phi_{B_2}}{I_1} = \mu_0 n_2 n_1 \ell (\pi r_1^2)$$

$$\frac{dI_1}{dt} = -3 \times 10^4 \text{ A s}^{-1}$$



$$\varepsilon_2 = 6,000 \text{ V}$$

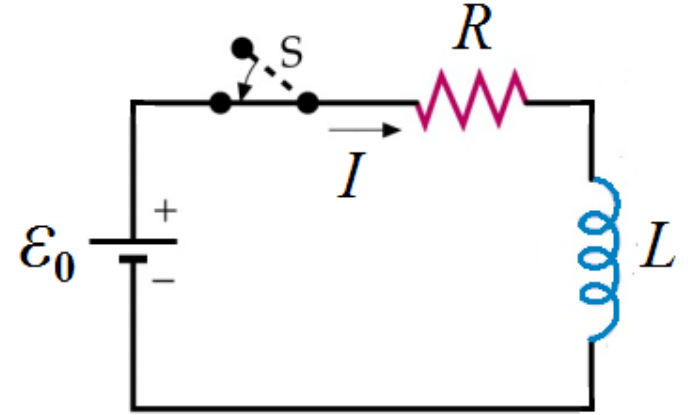
Ateşleme bir ateşleme tıpasında karşıdan karşıya aralık atlar ve bir benzin hava karışımını tutuşturur.

R-L devresi

□ Bir R-L devresinde üretilen akım

Şekilde gösterilen devreyi düşünelim. $t < 0$ da anahtar açıktır ve $I = 0$.

R direnci indüktör bobinin direncini içerebilir



$t = 0$ da anahtar kapatılır ve I artmaya başlar, indüktörsüz olan devrede tüm akım nanosaniyede meydana gelecekti. İndüktörle böyle olmaz.

Kirchhoff ilmek kuralı :

$$\epsilon_0 - IR - L \frac{dI}{dt} = 0$$

I ile çarpılır :

$$\epsilon_0 I = I^2 R + LI \frac{dI}{dt} \quad \text{Güç dengesi}$$

R-L devresi

□ Bir R-L devresinde üretilen akım

Batarya tarafından sağlanan güç

$$\longrightarrow \varepsilon_0 I = I^2 R + LI \frac{dI}{dt} \longleftarrow$$

İndüktörde depolanan enerji oranıdır.

Dirençte ısı olarak yayılan güç

İndüktördeki enerji U_m ise:

$$\frac{dU_m}{dt} = LI \frac{dI}{dt} \quad \text{Yada} \quad dU_m = L I dI$$

$t = 0$ ($I = 0$) dan $t = \infty$ ($I = I_f$) a integral alınırsa

$$U_{mf} = \int_0^{U_{mf}} dU_m = \int_0^{I_f} L I dI = \frac{1}{2} L I_f^2$$

Böylece, I akımı taşıyan indüktörde depolanan enerji :

$$U_m = \frac{1}{2} L I^2$$

R-L devresi

□ Bir R-L devresinde üretilen akım

Kirchoff ilmek kuralı:

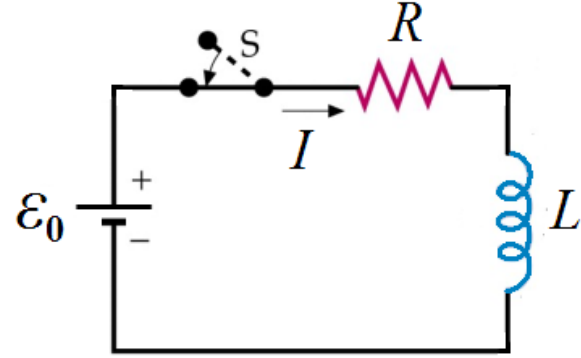
$$\varepsilon_0 - IR - L \frac{dI}{dt} = 0$$

$t = 0+$, da $I = 0$

I sonuçta $dI/dt = 0$ oluncaya kadar artar

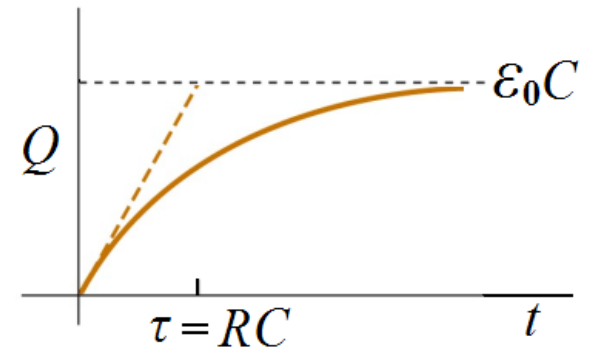
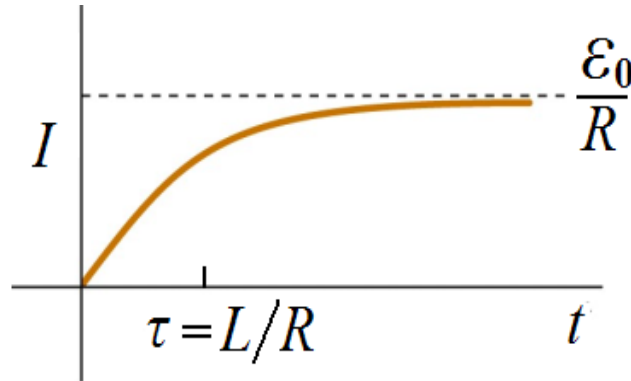
$$\left(\frac{dI}{dt} \right)_0 = \frac{\varepsilon_0}{L}$$

$$I_f = \frac{\varepsilon_0}{R}$$



RC ile kıyaslanırsa:

Zamanın fonksiyonu olarak bir LR devresindeki akım



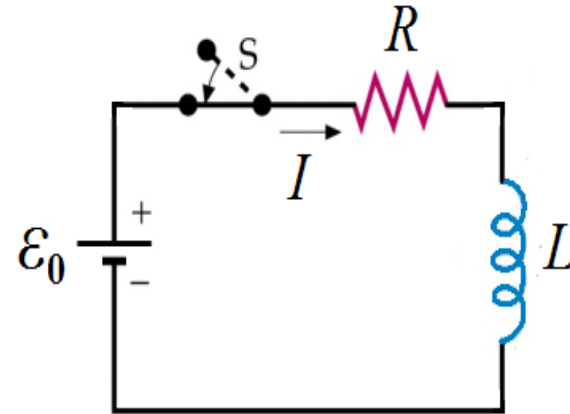
R-L devresi

□ Bir R-L devresinde üretilen akım

$$\frac{L}{R} \frac{dI}{dt} + I = \frac{\varepsilon_0}{R}$$



$$\frac{dI}{\left(I - \frac{\varepsilon_0}{R}\right)} = -\frac{R}{L} dt$$



($I = 0, t = 0$) ve ($I = I, t = t$) arasında integral alınır.

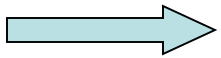
$$\ln \left(\frac{I - \varepsilon_0 / R}{-\varepsilon_0 / R} \right) = -\frac{R}{L} t$$

R-L devresi

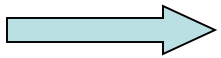
□ Bir R-L devresinde üretilen akım

Şimdi her bir taraftaki gücü e ile ifade ederiz:

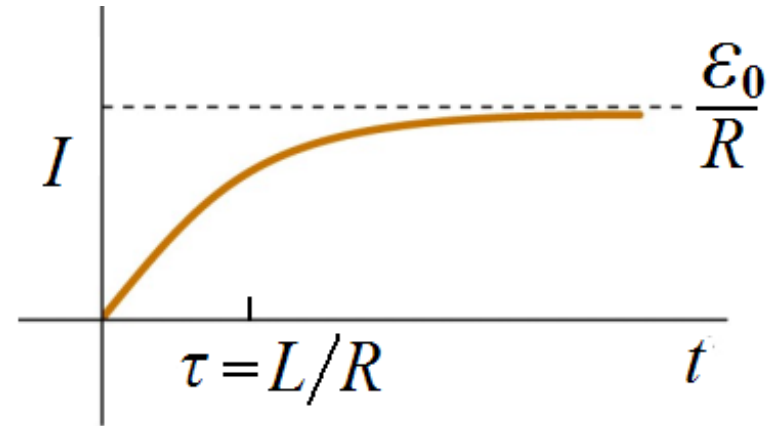
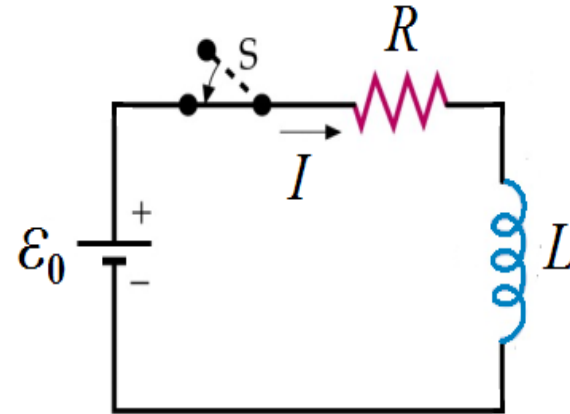
$$\left(\frac{I - \varepsilon_0 / R}{-\varepsilon_0 / R} \right) = e^{-\frac{R}{L}t}$$



$$I - \frac{\varepsilon_0}{R} = -\frac{\varepsilon_0}{R} e^{-\frac{R}{L}t}$$



$$I = \frac{\varepsilon_0}{R} \left(1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

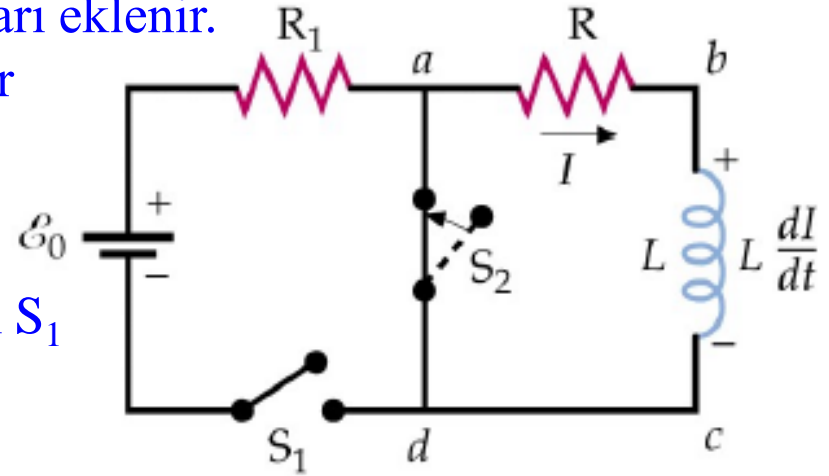


R-L devresi

□ Boşalan bir R-L devresi

Bataryayı çıkarabilmek için S_2 anahtarı eklenir.
Ve R_1 bataryayı korumak için eklenir
böylece her iki anahtar kapalıyken
batarya korunur.

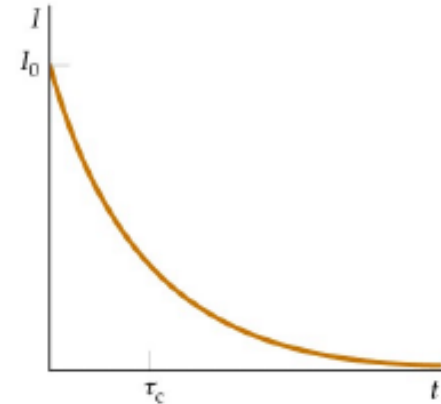
İlk olarak yeterince uzun zaman için S_1
kapalıdır böylece akım I_0
son değerinde sabitlenir.



$t=0$ da, kapalı S_2 ve açık S_1 bataryayı iptal etmek için oldukça etkilidir.
Şimdi abcd devresi I_0 akımını taşır.

Kirchhoff ilmek kuralı:

$$-IR - L \frac{dI}{dt} = 0 \quad \Longrightarrow \quad I = I_0 e^{-Rt/L}$$



R-L devresi

□ Boşalan bir R-L devresi

Şimdi, akım I_0 dan 0 a azalırken, R direncinin ürettiği toplam ısıyı hesaplayalım.

Isı üretim oranı:
$$P = \frac{dW}{dt} = I^2 R$$

Dirençte ısı olarak yayılan enerji:
$$W = \int dW = \int_0^{\infty} I^2 R dt$$

Zamanın fonksiyonu olarak akım:
$$I = I_0 e^{-Rt/L}$$

Toplam enerji:
$$W = \int I_0^2 e^{-2Rt/L} R dt = \frac{1}{2} L I_0^2$$

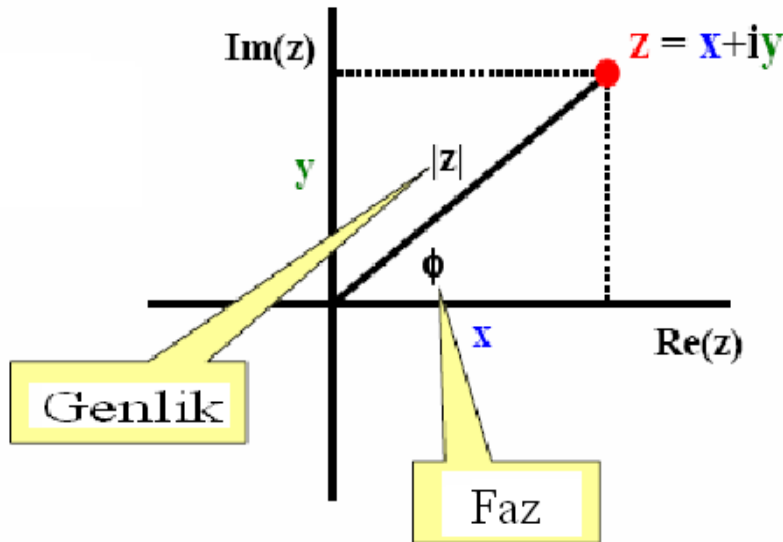


Üretilen toplam ısı gerçekte indüktörde depolanan enerjiye eşittir.

L-C devresi

□ Kompleks sayılar ve düzlem

Kompleks sayılar : $z = x + iy$ Gerçek parça $\text{Re}(z)=x$, sanal parça $\text{Im}(z)=y$



$$z = \text{Re}(z) + i \text{Im}(z) = |z| e^{i\phi}$$

$$z^* = \text{Re}(z) - i \text{Im}(z) = |z| e^{-i\phi}$$

$$x = \text{Re}(z) = |z| \cos \phi = \frac{1}{2} (z + z^*)$$

$$y = \text{Im}(z) = |z| \sin \phi = \frac{1}{2i} (z - z^*)$$

$$\phi = \arctan(y/x)$$

$$|z| = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{zz^*}$$

$$e^{\pm i\phi} = \cos \phi \pm i \sin \phi$$

$$|e^{\pm i\phi}| = 1$$

$$i^2 = -1 \quad \pm i = e^{\pm i\frac{\pi}{2}}$$

L-C devresi

□ Basit harmonik salınım

Basit harmonik hareket (SHM) için genel diferansiyel denklem:

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} + Cx(t) = 0 ,$$

Burada C bir sabittir. Bu denklemi çözmek için

bir yolu $x(t) = Ae^{at}$ şeklinde aranan bir çözümle cebirsel denkleme dönüştürmektir. Diferansiyel denklemde bu ifade yerini aldığı anda aşağıdaki ifade elde edilir:

$$a^2 Ae^{at} + CAe^{at} = 0 \text{ yada } \boxed{a^2 = -C}.$$

L-C devresi

□ Basit harmonik salınım

Durum 1(C>0, titresimli çözüm)

Pozitif C için $a = \pm i\sqrt{C} = \pm i\omega$ burada $\omega = \sqrt{C}$ dir. Bu durumda ikinci dereceden diferansiyel denklem için en genel çözüm aşağıda gösterilen dört yolla yazılabilir.

$$x(t) = Ae^{i\omega t} + Be^{-i\omega t}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t) + B \sin(\omega t)$$

$$x(t) = A \sin(\omega t + \phi)$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

Burada A, B, ve ϕ keyfi

sabitlerdir. (2.dereceden diferansiyel denklem

için iki keyfi sabit) $e^{\pm i\theta} = \cos\theta \pm i \sin\theta$

olduğunu hatırlayalım burada $i = \sqrt{-1}$ dir.

L-C devresi

□ Basit harmonik salınım

Durum 2 ($C < 0$ Exponansiyel çözüm)

Negatif C için $a = \pm\sqrt{-C} = \pm\gamma$ burada, $\gamma = \sqrt{-C}$ dir.
Bu durumda **ikinci dereceden diferansiyel denklem** için en genel çözüm aşağıda gösterilen yolla yazılabilir:

$$x(t) = Ae^{\gamma t} + Be^{-\gamma t},$$

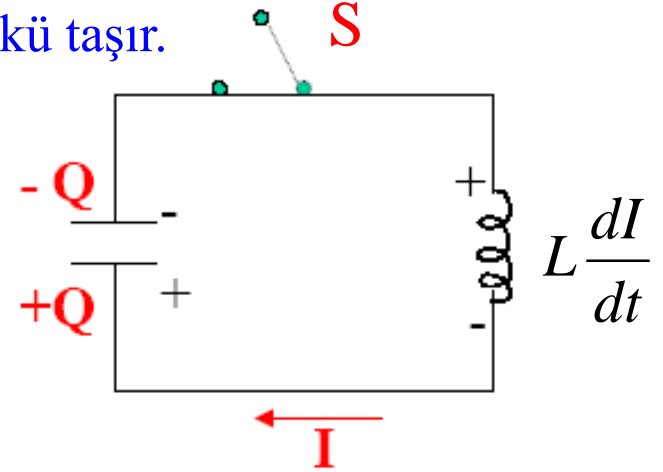
Burada **A** ve **B** keyfi sabitlerdir.

L-C Devresi

□ Bir L-C devresi ve elektriksel salınım

Şekilde gösterildiği gibi bir indüktör ve bir kondansatörden oluşan bir devre düşünelim. Başlangıçta C kondansatörü Q_0 yükü taşır.

$t=0$ da anahtar kapanır yük öz indüklenme Emk sı üreten indüktör boyunca akar.



I akımı tanımından:

$$I = \frac{dQ}{dt}$$

Kirchhoff ilmek kuralı:

$$L \frac{dI}{dt} + \frac{Q}{C} = 0$$

Bir salınımında ki kütle için ivme eşitliği



$$L \frac{d^2 Q}{dt^2} + \frac{Q}{C} = 0 \quad \text{c.f.} \quad \frac{d^2 x}{dt^2} + \frac{k}{m} x = 0$$

L-C devresi

□ Bir L-C devresi ve elektriksel salınım

$$\frac{d^2 Q}{d^2 t} = -\frac{1}{LC} Q = -\omega^2 Q \quad \text{c.f.} \quad \frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{k}{m} x = -\omega^2 x$$

Bu eşitliğin çözümü basit harmonik harekettir.

$$Q = A \cos(\omega t + \phi) \quad \text{c.f.} \quad x = A \cos(\omega t + \phi)$$

Şimdi A ve ϕ nın ne olduğunu ifade edelim*. Seçilen başlangıç şartları için : $I(0)=0$ ve $Q(0)=Q_0$ dır. Burada $A=Q_0$ ve $\phi=0$ dır.

$$Q(t) = Q_0 \cos(\omega t), \quad I(t) = -\omega Q_0 \sin(\omega t) = \omega Q_0 \cos(\omega t + \pi/2)$$

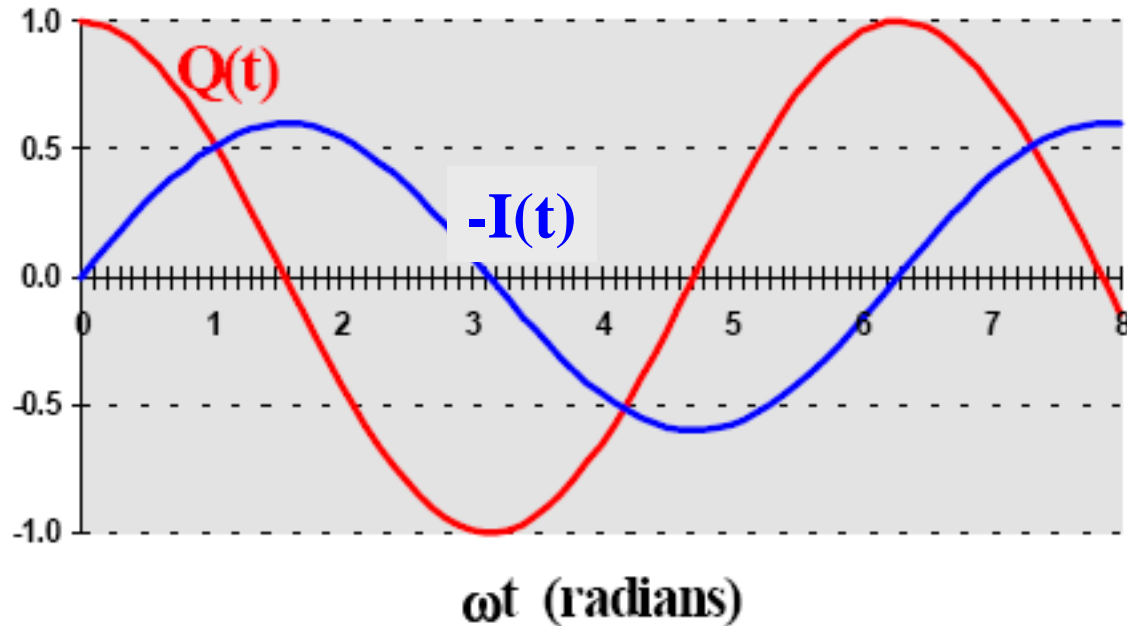
Yük ve akım aynı ω açısal frekansı ile 90° lik faz farkına sahiptir. $Q=0$ iken I maksimumdur. $I=0$ iken Q maksimumdur.

L-C devresi

□ Bir L-C devresi ve elektriksel salınım

$$Q(t) = Q_0 \cos(\omega t), I(t) = -\omega Q_0 \sin(\omega t) = \omega Q_0 \cos(\omega t + \pi/2)$$

Yük ve akım aynı ω açısal frekansı ile 90° lik faz farkına sahiptir. $Q=0$ iken I maksimumdur. $I=0$ iken Q maksimumdur.



L-C devresi

□ Bir L-C devresi ve elektriksel salınım

Kondansatördeki elektrik enerjisi:

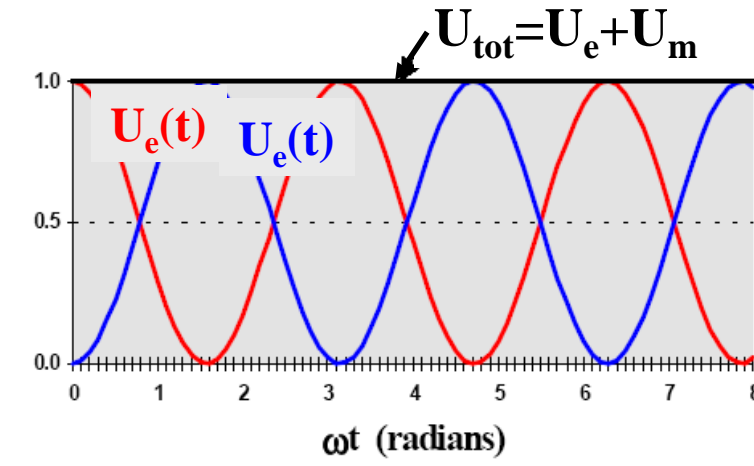
$$U_e = \frac{1}{2} Q V_c = \frac{1}{2} \frac{Q^2}{C} = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{C} \cos^2(\omega t)$$

→ Elektrik enerji 0 ve $Q_0^2 / (2C)$ maksimumu arasında titreşir.

İndüktördeki manyetik enerji:

$$U_m = \frac{1}{2} L I^2 = \frac{1}{2} L \omega^2 Q_0^2 \sin^2(\omega t) = \frac{1}{2} \frac{Q_0^2}{C} \sin^2(\omega t) \because \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

→ Manyetik enerji 0 ve $Q_0^2 / (2C)$ maksimumu arasında titreşir



L-R-C devresi

□ Diğer diferansiyel denklem

2.derece diferansiyel denklemi düşünelim:

$$\frac{d^2 x(t)}{dt^2} + D \frac{dx(t)}{dt} + Cx(t) = 0,$$

Burada **C** ve **D** sabittir. Bu eşitliği $x(t) = Ae^{at}$ formunda çözümler arayan cebirsel denklemi kullanarak buluruz.

Bunu diferansiyel denklemde yerine koyalım;

$$a^2 + Da + C = 0 \quad \text{yada}$$

$$a = -\frac{D}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{D}{2}\right)^2 - C}$$

elde ederiz.

L-R-C devresi

□ Diğer diferansiyel denklem

Durum I ($C > (D/2)^2$, sönümlü osilasyonlar):

$C > (D/2)^2$ için $a = -D/2 \pm i\sqrt{C - (D/2)^2} = -D/2 \pm i\omega'$, Burada

$\omega' = \sqrt{C - (D/2)^2}$, ve aşağıdaki formlarda en genel çözüm elde edilir.

$$x(t) = e^{-Dt/2} (Ae^{i\omega't} + Be^{-i\omega't})$$

$$x(t) = e^{-Dt/2} (A \cos(\omega't) + B \sin(\omega't))$$

$$x(t) = A e^{-Dt/2} \sin(\omega't + \phi)$$

$$x(t) = A e^{-Dt/2} \cos(\omega't + \phi)$$

Burada A, B ve ϕ keyfi sabitlerdir.

L-R-C devresi

□ Diğer diferansiyel denklem

Durum II ($C < (D/2)^2$, bitmiş sönüm):

$C < (D/2)^2$ için , $a = -D/2 \pm \sqrt{(D/2)^2 - C} = -D/2 \pm \gamma$, Burada

$\gamma = \sqrt{(D/2)^2 - C}$. Bu durumda ,

$$x(t) = e^{-Dt/2} (A e^{\gamma t} + B e^{-\gamma t}) .$$

Durum III ($C = (D/2)^2$, kritik sönüm):

$C = (D/2)^2$ için , $a = -D/2$, ve

$$x(t) = A e^{-Dt/2} .$$

L-R-C devresi

□ Bir L-R-C devresi ve elektriksel sönme salınımı

$t=0$ da anahtar kapalı ve Q_0 başlangıç yüklü bir kondansatör indüktöre seri bağlıdır.

Başlangıç şartları: $Q(0) = Q_0$; $I(0) = 0$

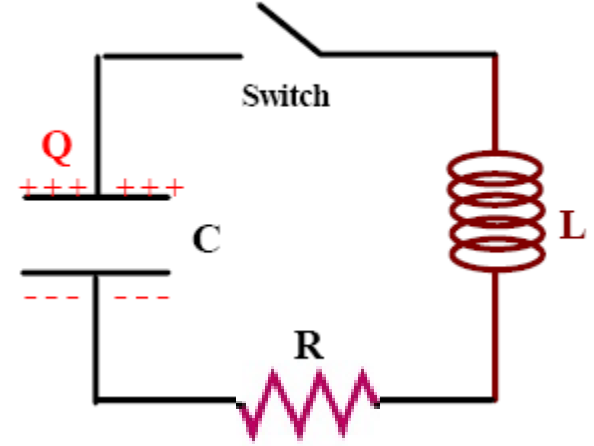
Akım akışı yönünde devre boyunca bir ilmek aşağıdaki ifadeyi sağlar:

$$\frac{Q}{C} - L \frac{dI}{dt} - IR = 0$$

Bunun için akım kondansatörden dışarı akar,



$$\frac{d^2 Q}{dt^2} + \frac{R}{L} \frac{dQ}{dt} + \frac{1}{LC} Q = 0$$



$$I = -\frac{dQ}{dt}$$

L-R-C devresi

□ Bir L-R-C devresi ve elektriksel sönme salınımı

$R^2 < 4LC$ ise. çözüm:

$$Q(t) = Q_0 e^{-Rt/(2L)} \cos \omega' t \text{ Burada } \omega' = \sqrt{\omega^2 - [R/(2L)]^2} \text{ ve } \omega = 1/\sqrt{LC}$$

$R=0$ ise, sönme meydana gelmeyeceğine dikkat edilmelidir.

