

MAT 114 LİNEER CEBİR (İSTATİSTİK,
ASTRONOMİ ve UZAY BİLİMLERİ)
Hafta 10: Gramm-Schmidt Ortonormalleştirme
Metodu

Prof.Dr.F.Nejat EKMEKÇİ, Prof.Dr.Yusuf YAYLI,
Doç.Dr.İsmail GÖK

2017-2018 BAHAR

Ortogonal Tümlen, Vektörel Çarpım ve Gramm-Schmidt Ortonormalleştirme Metodu

Tanım 29: n -boyutlu bir reel iç çarpım uzayı V olmak üzere W , V vektör uzayının bir alt vektör uzayı olsun. Eğer V vektör uzayının bir α vektörü W vektör uzayının her β vektörüne dik ise β vektörüne W **vektör uzayına diktir** denir. Bu koşulu saylayan β vektörlerinin

$$W^\perp = \{\alpha \in V : \forall \beta \in W \text{ için } \langle \alpha, \beta \rangle = 0\}$$

şeklinde tanımlı cümlesine de W vektör uzayının **ortogonal kompleman uzayı** adı verilir.

Teorem 21: n -boyutlu bir reel iç çarpım uzayı V olmak üzere W , V vektör uzayının bir alt vektör uzayı olsun. W^\perp cümlesi de V vektör uzayının bir alt vektör uzayıdır.

Tanım 30: n -boyutlu bir reel vektör uzayı V olmak üzere W_1 ve W_2 , V vektör uzayının iki alt vektör uzayı olsun.

① $W_1 + W_2 = V$

② $W_1 \cap W_2 = \emptyset$

koşulları sağlanıyorsa V vektör uzayına W_1 ve W_2 alt vektör uzaylarının **direkt toplam uzayı** denir ve $W_1 \oplus W_2 = V$ ile gösterilir..

Teorem 22: : n -boyutlu bir reel vektör uzayı V olmak üzere W_1 ve W_2 , V vektör uzayının sonlu boyutlu iki alt vektör uzayı olsun. Bu durumda

$$\begin{aligned} \text{boy}(W_1 + W_2) &= \text{boy}W_1 + \text{boy}W_2 - \text{boy}(W_1 \cap W_2), \\ \text{boy}(W_1 \oplus W_2) &= \text{boy}W_1 + \text{boy}W_2 \end{aligned}$$

dir.

Teorem 23: : n -boyutlu bir reel iç çarpım uzayı V olmak üzere W , V vektör uzayının bir alt vektör uzayı olsun. Bu durumda

- 1 $W \oplus W^\perp = V$
- 2 $(W^\perp)^\perp = W$

dir.

Teorem 24: : n -boyutlu bir reel vektör uzayı V olmak üzere W , V vektör uzayının sonlu boyutlu bir alt vektör uzayı olsun. Bu durumda $m \leq n$ olmak üzere W vektör uzayının bir

$$S_W = \{f_1, f_2, \dots, f_m\}$$

bazı V vektör uzayının bir

$$S_V = \{f_1, f_2, \dots, f_m, \mathbf{f}_{m+1}, \mathbf{f}_{m+2}, \dots, \mathbf{f}_n\}$$

bazına tamamlanabilir. Burada $\{\mathbf{f}_{m+1}, \mathbf{f}_{m+2}, \dots, \mathbf{f}_n\}$ vektörlerine **baza tamamlayan vektörler** denir.

Örnek 46: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının

$W_1 = \text{Span} \{ \alpha_1 = (2, -1, 3), \alpha_2 = (1, 1, -2) \}$ ve

$W_2 = \text{Span} \{ \beta_1 = (-1, 1, 4), \beta_2 = (3, 2, -1) \}$ alt uzayları veriliyor. Buna göre aşağıdaki soruları yanıtlayınız.

- 1 $W_1 \cap W_2$ alt uzayının bir vektörünü bulunuz.
- 2 W_1 alt uzayının $\psi = \{ \alpha_1 = (2, -1, 3), \alpha_2 = (1, 1, -2) \}$ bazını \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının bir bazına tamamlayınız.
- 3 W_2 alt uzayının ortogonal kompleman uzayını bulunuz.
- 4 $\text{boy}(W_1 + W_2)$ değerini hesaplayınız.

Örnek 47: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının

$$W_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y = z\} \text{ ve}$$

$$W_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x - y + z = 0\} \text{ alt uzayları veriliyor.}$$

Buna göre aşağıdaki soruları yanıtlayınız.

- 1 $W_1 \cap W_2$ alt uzayını bulunuz.
- 2 W_1 alt uzayının $\psi = \{\alpha_1 = (2, -1, 3), \alpha_2 = (1, 1, -2)\}$ bazını \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının bir bazına tamamlayınız.
- 3 W_2 alt uzayının ortogonal kompleman uzayını bulunuz.
- 4 $\text{boy}(W_1 + W_2)$ değerini hesaplayınız.

Örnek 48: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının

$W_1 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x = y = z\}$ ve

$W_2 = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : 2x - y + z = 0\}$ alt uzayları veriliyor.

Buna göre aşağıdaki soruları yanıtlayınız.

- 1 $W_1 \cap W_2$ alt uzayını bulunuz.
- 2 W_1 alt uzayının bir bazını bulunuz ve bu bazı \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayının bir bazına tamamlayınız.
- 3 W_1 ve W_2 alt uzaylarının ortogonal kompleman uzaylarını bulunuz.
- 4 $W_1 \oplus W_2 = \mathbb{R}^3$ olur mu? Yorumlayınız.

Vektörel Çarpım ve Karma Çarpım: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında

$$\wedge : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3; X = (x_1, x_2, x_3), Y = (y_1, y_2, y_3)$$

$$(X, Y) \longrightarrow X \wedge Y = \det \begin{bmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \end{bmatrix}$$
$$= \begin{vmatrix} x_2 & x_3 \\ y_2 & y_3 \end{vmatrix} e_1 - \begin{vmatrix} x_1 & x_3 \\ y_1 & y_3 \end{vmatrix} e_2 + \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} e_3$$

şeklinde tanımlanan $X \wedge Y$ vektörüne X ile Y vektörlerinin **vektörel çarpımı** veya **dış çarpımı** denir. Aslında geometrik olarak $X \wedge Y$ vektörü hem X hem de Y vektörlerine dik olan bir vektördür. Yani;

$$\langle X \wedge Y, X \rangle = 0 \text{ ve } \langle X \wedge Y, Y \rangle = 0$$

dir.

\mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında $X = (x_1, x_2, x_3)$, $Y = (y_1, y_2, y_3)$ ve $Z = (z_1, z_2, z_3)$ olmak üzere

$$\det : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$$

$$(X, Y, Z) \longrightarrow \det(X, Y, Z) = \langle X, Y \wedge Z \rangle = \det \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{bmatrix}$$

biçiminde tanımlanan fonksiyona vektörlerin **karma çarpımı** adı verilir.. Ayrıca determinant fonksiyonunun özellikleri yardımıyla kolayca gösterilebilir ki;

$$\langle X, Y \wedge Z \rangle = \langle Y, Z \wedge X \rangle = \langle Z, X \wedge Y \rangle$$

dir.

Teorem 25: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında

$\forall X = (x_1, x_2, x_3), Y = (y_1, y_2, y_3)$ ve $Z = (z_1, z_2, z_3)$ için
 $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ olmak üzere

1. $X \wedge Y = -Y \wedge X$ (Vektörel çarpım anti-simetriktir.)

2. $X \wedge Y = 0$ (Vektörel çarpım alternedir.)

3. $X \wedge (\lambda Y + \mu Z) = \lambda (X \wedge Y) + \mu (X \wedge Z)$
 $(\lambda X + \mu Y) \wedge Z = \lambda (X \wedge Z) + \mu (Y \wedge Z)$

4. $(X \wedge Y) \wedge Z = \langle X, Z \rangle Y - \langle Y, Z \rangle X$

5. $X \wedge (Y \wedge Z) = \langle X, Z \rangle Y - \langle X, Y \rangle Z$

$$X \wedge (Y \wedge Z) + Y \wedge (Z \wedge X) + Z \wedge (X \wedge Y) \equiv 0$$

ve

6. $\|X \wedge Y\| = \|X\| \cdot \|Y\| \sin \theta$, θ iki vektör arası açıdır.
7. $X, Y \in \mathbb{R}^3$ vektörleri üzerine kurulan paralelkenarın alanı $S = \|X \wedge Y\|$ olur.
8. $X, Y, Z \in \mathbb{R}^3$ vektörleri üzerine kurulan paralelyüzün hacmi

$$V = \left| \det \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \\ y_1 & y_2 & y_3 \\ z_1 & z_2 & z_3 \end{bmatrix} \right|$$

dir.

9. $X, Y, Z \in \mathbb{R}^3$ vektörleri lineer bağımlıdır ancak ve ancak $V = 0$
10. $X, Y, Z, W \in \mathbb{R}^3$ vektörleri için

$$(X \wedge Y) \wedge (Z \wedge W) = \det(X, Z, W) Y - \det(Y, Z, W) X,$$

$$(X \wedge Y) \wedge (Y \wedge Z) = \det(X, Y, Z) Y$$

dir.

Örnek 49: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında köşelerinin koordinatları $A(-1, 2, 1)$, $B(3, -2, 4)$ ve $C(4, 3, -5)$ olan üçgenin alanını hesaplayınız.

Teorem 26: V , n -boyutlu bir reel iç çarpım uzayı ve $W = \text{span} \{ \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_m \}$ olsun. Bir $\alpha \in V$ vektörünün W alt uzayı üzerine **dik izdüşümü** olan vektör

$$iz_W \alpha = \sum_{j=1}^m \frac{\langle \alpha, \beta_j \rangle}{\langle \beta_j, \beta_j \rangle} \beta_j$$

dir.

Örnek 50: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında $W = \text{Span} \{ \alpha_1 = (2, -1, 3), \alpha_2 = (1, 1, -2) \}$ alt uzayı veriliyor. α vektörünün $\beta = (3, -4, 2)$ vektörünün W alt uzayı üzerine ortogonal izdüşümü olan vektörü bulunuz.

Örnek 51: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında $\alpha = (1, -3, 2)$ vektörünün $x + y + z = 0$ düzlemi üzerine ortogonal izdüşümü olan vektörü bulunuz.

Özel olarak; bir $\alpha \in V$ vektörünün sıfırdan farklı bir β vektörü üzerine **dik izdüşümü** olan vektör

$$i_{z_\beta}\alpha = \frac{\langle \alpha, \beta \rangle}{\langle \beta, \beta \rangle} \beta$$

ve **dik izdüşüm vektörünün uzunluğu**

$$\|i_{z_\beta}\alpha\| = \frac{\langle \alpha, \beta \rangle}{\|\beta\|}$$

olur.

Ödev: \mathbb{R}^2 standart Öklid uzayında $\alpha = (-2, 1)$ vektörü veriliyor.

- 1 α vektörünün $\beta = (3, -4)$ vektörü üzerine ortogonal izdüşümü olan vektörü bulunuz.
- 2 α vektörünün $\beta = (3, -4)$ vektörü üzerine izdüşümü olan vektörün uzunluğunu bulunuz.
- 3 α vektörünün $3x - 4y + 12 = 0$ vektörü üzerine ortogonal izdüşümü olan vektörü bulunuz.
- 4 α vektörünün $3x - 4y + 12 = 0$ vektörü üzerine izdüşümü olan vektörün uzunluğunu bulunuz.

Teorem 27: V , n -boyutlu bir reel iç çarpım uzayı ve $S_x = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$ cümlesi V vektör uzayının **lineer bağımsız** bir vektör cümlesi olsun. Bu cümle

$$y_1 = x_1,$$
$$y_n = x_n - \sum_{i=1}^{n-1} \frac{\langle y_i, x_n \rangle}{\langle y_i, y_i \rangle} y_i, \quad 2 \leq n \in \mathbb{N}$$

formülleri ile $S_y = \{y_1, y_2, \dots, y_n\}$ ortogonal vektör cümlesine ve daha sonra da

$$e_n = \frac{y_n}{\|y_n\|}, \quad 1 \leq n \in \mathbb{N}$$

formülleri ile $S_e = \{e_1, e_2, \dots, e_r\}$ ortonormal vektör sistemine dönüştürülür.

Teorem 28: V bir iç çarpım uzayı ve $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ de V nin bir ortonormal bazı olsun.

① $\forall x \in V$ için

$$x = \sum_{i=1}^n \langle x, e_i \rangle e_i$$

② V de herhangi iki vektör $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$ ve $y = \sum_{j=1}^n y_j e_j$ ise

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

dir.

Örnek 52: \mathbb{R}^3 standart Öklid uzayında

$S_x = \{x_1 = (0, 1, 0), x_2 = (0, 2, 1), x_3 = (3, 2, 0)\}$ vektör sistemini ortonormal bir vektör sistemine dönüştürünüz.

Çözüm: *I.Adım* (Ortogonalleştirme):

$$y_1 = x_1 = (0, 1, 0)$$

$$y_2 = -\frac{\langle y_1, x_2 \rangle}{\langle y_1, y_1 \rangle} y_1 + x_2 = (0, 0, 1)$$

$$y_3 = -\frac{\langle y_1, x_3 \rangle}{\langle y_1, y_1 \rangle} y_1 - \frac{\langle y_2, x_3 \rangle}{\langle y_2, y_2 \rangle} y_2 + x_3 = (3, 0, 0)$$

II.Adım (Ortonormalleştirme):

y_1, y_2 ortonormal vektörler olduğundan yalnızca y_3 vektörünü birim

hale getirmemiz yeterli olacaktır. Yani; $e_3 = \frac{y_3}{\|y_3\|} = (1, 0, 0)$ ve

$e_1 = y_1, \quad e_2 = y_2$ olduğundan

$$S_e = \{e_1 = (0, 1, 0), e_2 = (0, 0, 1), e_3 = (1, 0, 0)\}$$

Kaynaklar

- 1) A. Sabuncuođlu, Mühendislik ve İstatistik Bölümleri İçin Lineer Cebir, Nobel Akademik Yayıncılık, 2017.
- 2) B. Kolman and D.R. Hill, Uygulamalı Lineer Cebir, Çeviri Editörü: Ömer Akın, Palme Yayıncılık, 2011.
- 3) F. Çallıalp, Lineer Cebir Problemleri, Birsen Yayınevi, 2008.
- 4) H. Anton, Elementary Linear Algebra, Drexel University, 1984, ISBN:0-471-09890-6.
- 5) H. H. Hacısalihođlu, Temel ve Genel Matematik Cilt II, 1985.